

СОВЕРШЕНСТВОВАНИЕ ГЛУБОКИХ СЕТЕЙ

В главе 6 мы детально исследовали отдельные искусственные нейроны. В главе 7 объединили их в сеть, организовав прямое распространение некоторых входных данных x через сеть для получения некоторого прогноза \hat{y} . А совсем недавно, в главе 8, мы узнали, как количественно оценить ошибки сети (сравнить оценку \hat{y} с истинным значением y с помощью функции стоимости), а также как минимизировать эти ошибки (настроить параметры сети w и b с применением оптимизаторов — стохастического градиентного спуска и обратного распространения).

Теперь мы рассмотрим типичные препятствия, встречающиеся на пути создания высококачественных нейронных сетей, и методы их преодоления. Мы применим эти идеи при разработке нашей первой глубокой нейронной сети¹. Объединив увеличенную глубину сети с новыми приемами, мы посмотрим, можно ли превзойти более простые и мелкие архитектуры из предыдущих глав в точности классификации рукописных цифр.

ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ ВЕСОВ

В главе 8 мы познакомились с эффектом насыщения нейронов (см. рис. 8.1), когда очень низкие или очень высокие значения z ухудшают способность нейрона к обучению. Там же было предложено решение в виде функции стоимости на основе перекрестной энтропии. Перекрестная энтропия существенно ослабляет влияние эффекта насыщения нейронов, но, объединив ее с вдумчивой *инициализацией весов*, можно еще больше уменьшить вероятность появления эффекта насыщения. Как отмечалось в сноске в главе 1, применение усовершенствованных методов

¹ Как рассказывалось в главе 4, *глубокой* называется нейронная сеть, состоящая по крайней мере из трех скрытых слоев.

инициализации весов обеспечило существенный скачок в развитии сферы глубокого обучения: это одно из знаковых теоретических достижений, сделанных между LeNet-5 (см. рис. 1.11) и AlexNet (см. рис. 1.17), которые значительно расширили диапазон задач, решаемых с помощью искусственных нейронных сетей. В этом разделе мы поэкспериментируем с несколькими подходами к инициализации весов, чтобы вы смогли понять, насколько они эффективны.

Описывая порядок обучения нейронной сети в главе 8, мы упоминали, что параметры w и b инициализируются случайными значениями, из-за чего начальная аппроксимация сети оказывается далекой от цели и, соответственно, имеет высокую начальную стоимость C . Вообще говоря, нет большой нужды подробно рассматривать эту проблему, потому что за кулисами библиотека Keras создает модели TensorFlow, которые инициализируются вполне разумными значениями w и b . Тем не менее мы обсудим ее, чтобы вы не только знали о существовании еще одного метода предотвращения насыщения нейронов, но и восполнили пробел в вашем понимании особенностей обучения нейронных сетей. Библиотека Keras берет на себя всю тяжелую работу по выбору начальных значений, и это главное ее преимущество; но вы должны понимать, что возможно, а иногда необходимо изменить эти значения по умолчанию, чтобы добиться лучшего соответствия вашей задаче.

Чтобы чтение этого раздела проходило более увлекательно, мы советуем использовать наш блокнот Jupyter *weight_initialization.ipynb*. Как показано в следующем фрагменте кода, блокнот зависит от NumPy (библиотека числовых операций), matplotlib (библиотека для построения графиков) и нескольких методов Keras, которые мы подробно рассмотрим в этом разделе.

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from keras import Sequential
from keras.layers import Dense, Activation
from keras.initializers import Zeros, RandomNormal
from keras.initializers import glorot_normal, glorot_uniform
```

В этом блокноте мы моделируем 784-пиксельные значения, которые служат входными данными для одного полносвязанного слоя искусственных нейронов. Такая размерность входных данных, конечно же, была выбрана по образцу и подобию наших любимых цифр из коллекции MNIST (рис. 5.3). Для полносвязанного слоя мы выбрали достаточно большое число нейронов (256), чтобы потом, когда мы будем строить графики, у нас имелось достаточно данных:

```
n_input = 784
n_dense = 256
```

Основной темой этого раздела является инициализация параметров сети w и b . Прежде чем начать передавать обучающие данные в сеть, желательно определить разумные начальные значения параметров. Тому есть две причины.

1. Большие значения w и b , как правило, приводят к большим значениям z и, соответственно, к появлению эффекта насыщения нейронов (см. график на рис. 8.1).
2. Большие значения параметров означают, что сеть имеет четкое представление о том, как входные данные x связаны с истинными значениями y , но было бы странно строить любые предположения до обучения на фактических данных.

Нулевые значения параметров, с другой стороны, предполагают весьма расплывчатое представление о взаимосвязях между x и y . Проводя аналогию со сказкой «Три медведя», наша цель — уподобиться Машеньке и начать обучение со сбалансированными и *пригодными к обучению* исходными значениями параметров. По этой причине, проектируя архитектуру нейронной сети, мы использовали метод `Zeros()` для инициализации нейронов полносвязанного слоя $b = 0$:

```
b_init = Zeros()
```

Продолжая рассуждения, начатые в предыдущем абзаце, можно подумать, что веса w сети тоже следует инициализировать нулями. Но в действительности это привело бы к катастрофе: при одинаковых значениях весов и смещений многие нейроны в сети будут одинаково интерпретировать одни и те же входные данные x , мешая стохастическому градиентному спуску (SGD) определять индивидуальные настройки параметров, способствующие снижению стоимости C . Продуктивнее было бы инициализировать веса разными значениями из некоторого диапазона, чтобы каждый нейрон обрабатывал входные данные x уникально и давал алгоритму SGD широкий выбор начальных точек для аппроксимации y . По теории вероятностей, начальные результаты некоторых нейронов могут внести верный вклад в разумное отображение x в y . Сначала этот вклад будет слабым, но у SGD появится шанс поэкспериментировать с ним и определить, может ли он способствовать снижению стоимости C между прогнозируемым \hat{y} и целевым значением y .

Как отмечалось ранее (например, при обсуждении рис. 7.5 и 8.9), подавляющее большинство параметров в типичной сети составляют веса, а на смещения приходится относительно небольшая их часть. Поэтому допустимо (в действительности это наиболее распространенная практика) инициализировать смещения нулями, а веса — случайными значениями, *близкими* к нулю. Один из самых простых способов сгенерировать случайные значения, близкие к нулю, — выбрать их из стандартного нормального распределения¹, как в листинге 9.1.

Листинг 9.1. Инициализация весов значениями, выбираемыми из стандартного нормального распределения

```
w_init = RandomNormal(stddev=1.0)
```

¹ Нормальное распределение также называют распределением Гаусса или, в разговорной речи, «колоколообразной кривой» из-за соответствующей формы графика. *Стандартное нормальное* распределение — это нормальное распределение со средним значением 0 и стандартным отклонением 1.

Чтобы оценить влияние выбранного способа инициализации весов, в листинге 9.2 создается архитектура нейронной сети с единственным полносвязанным слоем сигмоидных нейронов.

Листинг 9.2. Архитектура с единственным полносвязанным слоем сигмоидных нейронов

```
model = Sequential()
model.add(Dense(n_dense,
                input_dim=n_input,
                kernel_initializer=w_init,
                bias_initializer=b_init))
model.add(Activation('sigmoid'))
```

Как и во всех предыдущих примерах, модель создается с помощью `Sequential()`. Затем используется метод `add()` для создания одного полносвязанного слоя со следующими параметрами:

- 256 нейронов (`n_dense`);
- 784 входа (`n_input`);
- в `kernel_initializer` передается массив `w_init` для инициализации весов сети желаемыми значениями — в данном случае выбранными из стандартного нормального распределения;
- в `bias_initializer` передается массив `b_init` для инициализации смещений нулевыми значениями.

Чтобы упростить корректировку параметров далее в этом разделе, отдельно добавляем в слой сигмоидную функцию активации вызовом `Activation('sigmoid')`.

После настройки сети вызывается метод `random()` из библиотеки NumPy, чтобы сгенерировать 784 «значения пикселей» — случайные числа с плавающей точкой из диапазона `[0.0, 1.0)`:

```
x = np.random.random((1, n_input))
```

Далее вызывается метод `predict()` для прямого распространения `x` через один слой и получения активаций `a`:

```
a = model.predict(x)
```

В заключение генерируется гистограмма, иллюстрирующая распределение активаций¹:

```
_ = plt.hist(np.transpose(a))
```

¹ Для тех, кому интересно, что означает символ подчеркивания (`_ =`), поясняем, что этот прием помогает сохранить блокнот Jupyter более аккуратным и просто вывести график, без создания объекта, хранящего этот график.

Полученные нами результаты показаны на рис. 9.1. Ваши результаты будут немного отличаться от наших из-за метода `random()`, который использовался для получения входных значений, но в целом они должны выглядеть примерно похожими.

Как и ожидалось (см. рис. 6.9), активации a на выходе слоя сигмоидных нейронов ограничены диапазоном от 0 до 1. Однако в их распределении отмечается нежелательная закономерность — большая их часть сосредоточена по краям диапазона: они примыкают либо к 0, либо к 1. Это указывает на то, что при использовании нормального распределения для инициализации весов w слоя наши искусственные нейроны склонны производить большие значения z . Это нежелательно по двум причинам, упомянутым выше в этом разделе:

1. Подавляющее большинство нейронов в слое подвержено эффекту насыщения.
2. Нейроны выражают твердое мнение о том, как x влияет на y еще до обучения на данных.

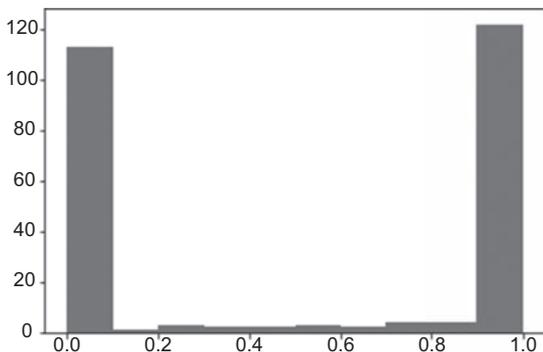


Рис. 9.1. Гистограмма распределения активаций на выходе слоя сигмоидных нейронов с весами, инициализированными с использованием стандартного нормального распределения

К счастью, эту проблему легко устранить, инициализировав веса сети значениями, выбранными из альтернативных распределений.

РАСПРЕДЕЛЕНИЯ КСАВЬЕ ГЛОРО

В сфере глубокого обучения большой популярностью для выборки начальных значений весов пользуются распределения, разработанные Ксавье Глоро (Xavier Glorot) и Йошуа Бенжио¹, портрет которого представлен на рис. 1.10.

¹ Glorot X. & Bengio Y. (2010). «Understanding the difficulty of training deep feedforward neural networks». Proceedings of Machine Learning Research, 9, 249–56.